

学生姓名	专业	论文题目	指导教师
苏豪	理论与应用力学	均匀各向同性湍流中的瓶颈效应模型	杨越
高涵	机器人工程	复杂环境下觉知概率可见度的目标追踪轨迹规划方法研究	刘畅
董豪泽	理论与应用力学	障碍物空间下集群分布式轨迹规划研究	李忠奎
周孙鹏	能源与环境系统工程	极端真空度下多孔介质内气体的扩散与平衡研究	徐克
冯维	材料科学与工程	简单电解液体系的力场拟合	余旷、许审镇
高远	机器人工程	3-RPR 并联机器人平台的建模、分析与仿真	王启宁
罗铁	材料科学与工程	锂离子电池高熵层状正极材料的研究	夏定国
张传哲	理论与应用力学	国际关系符号网络上的权力分配模型	梅文俊
周益萱	机器人工程	可控弯曲穿刺机器人系统设	王雪峰
沈昊	机器人工程	可泛化的机器人倒水策略学习	王鹤、王启宁
薄瑞	航空航天工程	面向锂离子电池热失控机制的碳酸二甲酯低温氧化研究	赵皓
李沛洋	生物医学工程	基于提升 Src 蛋白构象指示探针的策略研究	刘贝
黄奕喆	机器人工程	通过心智理论在时序社会困境中进行多智能体决策	朱松纯、刘畅